

Quest'ultima espressione equivale ad ammettere che:

$$dp = X(x, y) dx + Y(x, y) dy$$

Supponendo che:

$$\bullet dy = 0 \Rightarrow \frac{\partial p}{\partial x} dx = X(x, y) dx \Rightarrow \frac{\partial p}{\partial x} = X(x, y)$$

$$\bullet dx = 0 \Rightarrow \frac{\partial p}{\partial y} dy = Y(x, y) dy \Rightarrow \frac{\partial p}{\partial y} = Y(x, y)$$

Derivando poi la prima rispetto a y e la seconda rispetto a x si ottiene:

$$\frac{\partial^2 p}{\partial x \partial y} = \frac{\partial X(x, y)}{\partial y}, \quad \frac{\partial^2 p}{\partial x \partial y} = \frac{\partial Y(x, y)}{\partial x}$$

Per le teoremi di Schwarz si ha che:

$$\frac{\partial X(x, y)}{\partial y} = \frac{\partial Y(x, y)}{\partial x}$$

Si noti che quest'ultima espressione equivale alla scrittura $X_y = Y_x$. Dimostriamo ora la condizione sufficiente. Per dimostrare tale condizione partiamo dal fatto che vogliamo trovare una generica funzione $p(x, y)$ che soddisfi alla seguente relazione:

$$\frac{\partial p}{\partial x} = X(x, y)$$

Questa funzione è tale che:

$$p(x, y) = \int_{x_0}^x X(x, y) dx + \varphi(y)$$

dove $\varphi(y)$ è una generica funzione di y . Qui x_0 è un punto appartenente all'intervallo a, b . Facciamo ora in modo che la $p(x, y)$ soddisfi anche la seguente relazione:

$$\frac{\partial p}{\partial y} = Y(x, y)$$

si ha dunque:

$$\frac{\partial}{\partial y} \int_{x_0}^x X(x, y) dx + \varphi'(y) = Y(x, y)$$

30

e derivando sotto il segno di integrale si ottiene:

$$\int_{x_0}^x X_y(x,y) dx + \varphi'(y) = Y(x,y)$$

Siccome però:

$$\int_{x_0}^x X_y(x,y) dx = \int_{x_0}^x Y_x(x,y) dx = Y(x,y) - Y(x_0,y)$$

l'altra espressione soddisfa la precedente relazione e ne consegue che:

$$\varphi'(y) = Y(x_0,y)$$

$$\varphi(y) = \int_{y_0}^y Y(x_0,y) dy + c$$

Dunque:

$$f(x,y) = \int_{x_0}^x X(x,y) dx + \int_{y_0}^y Y(x_0,y) dy + c$$

dove c è una costante arbitraria. Tale funzione viene detta **integrale generale della assegnata forma differenziale**. Posto:

$$\begin{cases} x = x_0 \\ y = y_0 \end{cases} \Rightarrow f(x,y) = \int_{x_0}^x X(x,y) dx + \int_{y_0}^y Y(x_0,y) dy + f(x_0,y_0)$$

Sia poi Γ una linea genericamente regolare formata da due linee Γ_1 e Γ_2 regolari (si rinvia al precedente grafico), si ottiene:

$$\begin{aligned} \Gamma_1 &= \{x_0, y_0 \rightarrow x, y\} \\ \Gamma_2 &= \{x_0, y \rightarrow x, y\} \end{aligned} \Rightarrow \int_{\Gamma} X(x,y) dx + Y(x,y) dy = \int_{\Gamma_1} Y(x_0,y) dy + \int_{\Gamma_2} X(x,y) dx$$

Si noti che si è potuto fare ciò solo per il fatto che su Γ_1 $dx=0$ e su Γ_2 $dy=0$.
Da questo segue che:

$$f(x,y) = f(x_0,y_0) + \int_{\Gamma} X(x,y) dx + Y(x,y) dy$$

Dunque se $X(x,y)dx + Y(x,y)dy$ è una forma differenziale lineare esatta e Γ è una qualsiasi linea congiungente i punti P_1 e P_2 di coordinate:

$$P_1(x_0, y_0), P_2(x, y)$$

risulta:

$$P(x, y) = P(x_0, y_0) + \int_P X(x, y) dx + Y(x, y) dy$$

Sotto questo ipotesi si suppone ovviamente che la linea P sia genericamente regolare. Siamo poi:

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases}$$

Le equazioni parametriche della linea P . L'integrale precedente assume la seguente forma:

$$\int_P X(x, y) dx + Y(x, y) dy = \int_a^b (X(x(t), y(t)) x'(t) + Y(x(t), y(t)) y'(t)) dt$$

Siccome però:

$$P(x, y) = \int_{x_0}^x X(x, y) dx + \int_{y_0}^y Y(x_0, y) dy + P(x_0, y_0)$$

$$\frac{\partial P(x, y)}{\partial x} = X(x, y), \quad \frac{\partial P(x, y)}{\partial y} = Y(x, y)$$



$$X(x(t), y(t)) x'(t) + Y(x(t), y(t)) y'(t) = \frac{\partial P(x(t), y(t))}{\partial x} x'(t) + \frac{\partial P(x(t), y(t))}{\partial y} y'(t) = \frac{\partial P(x(t), y(t))}{\partial t}$$

Da tutte queste considerazioni si ottiene:

$$\int_P X(x, y) dx + Y(x, y) dy = \int_a^b \frac{\partial P(x(t), y(t))}{\partial t} dt$$

Ovviamente:

$$\int_a^b \frac{\partial P(x(t), y(t))}{\partial t} dt = P(x(b), y(b)) - P(x(a), y(a)) = P(x, y) - P(x_0, y_0)$$

cioè se una forma differenziale lineare è esatta, la $P(x, y)$ non dipende dal percorso di P , ma solo dai suoi estremi (P_1, P_2) .

la stessa cosa vale per le forme differenziali lineari a tre variabili, come per esempio:

$$X(x,y,z)dx + Y(x,y,z)dy + Z(x,y,z)dz$$

Il seguente integrale:

$$\int_P X(x,y,z)dx + Y(x,y,z)dy + Z(x,y,z)dz$$

viene detto **integrale della forma lineare** **esatto** o **p**. Questa forma differenziale si dice esatta quando esiste una funzione $f(x,y,z)$ tale che:

$$df = X(x,y,z)dx + Y(x,y,z)dy + Z(x,y,z)dz$$

Altre qui vale la condizione necessaria e sufficiente per l'esattezza della forma. In particolare la precedente forma è esatta quando $\forall (x,y,z) \in T$ si ha:

$$X_y = Y_x, \quad Z_x = X_z, \quad Y_z = Z_y$$

dove T è un dominio in cui $X, Y, Z, X_y, Y_x, Z_x, X_z, Y_z, Z_y$ sono definite e continue, ed è tale che:

$$T = \{ a \leq x \leq b, c \leq y \leq d, k \leq z \leq h \}$$

Vediamo brevemente di dimostrare questa condizione cominciando prima la condizione necessaria. Si suppone che:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = X(x,y,z), \quad \frac{\partial f}{\partial y} = Y(x,y,z), \quad \frac{\partial f}{\partial z} = Z(x,y,z)$$

e quindi per le teoremi di Schwarz:

$$\bullet \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$$

$$\bullet \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial z} = \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial y}$$

$$\bullet \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial x} = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial z}$$

Per quanto riguarda invece la condizione sufficiente si ha:

$$p(x, y, z) = \int_{x_0}^x X(x, y, z) dx + \int_{y_0}^y Y(x_0, y, z) dy + \varphi(z)$$

Questa funzione soddisfa le due seguenti condizioni:

$$\partial p / \partial x = X(x, y, z), \quad \partial p / \partial y = Y(x, y, z)$$

Perché la precedente funzione possa soddisfare anche la seguente relazione:

$$\partial p / \partial z = Z(x, y, z)$$

deve essere:

$$Z(x, y, z) = \int_{x_0}^x X_z(x, y, z) dx + \int_{y_0}^y Y_z(x_0, y, z) dy + \varphi'(z)$$



$$Z(x, y, z) = Z(x, y, z) - Z(x_0, y, z) + Z(x_0, y, z) - Z(x_0, y_0, z) + \varphi'(z)$$



$$\varphi(z) = Z(x_0, y_0, z)$$

Integrando si ottiene:

$$\varphi(z) = \int_{z_0}^z Z(x_0, y_0, z) dz + C$$

Dunque si ha:

$$p(x, y, z) = \int_{x_0}^x X(x, y, z) dx + \int_{y_0}^y Y(x_0, y, z) dy + \int_{z_0}^z Z(x_0, y_0, z) dz + C$$

Poiché:

$$\begin{cases} x = x_0 \\ y = y_0 \\ z = z_0 \end{cases} \Rightarrow p(x_0, y_0, z_0) = C$$



$$p(x, y, z) = \int_{x_0}^x X(x, y, z) dx + \int_{y_0}^y Y(x_0, y, z) dy + \int_{z_0}^z Z(x_0, y_0, z) dz + p(x_0, y_0, z_0)$$

Con procedimenti analoghi a quelli già descritti precedentemente si ottiene:

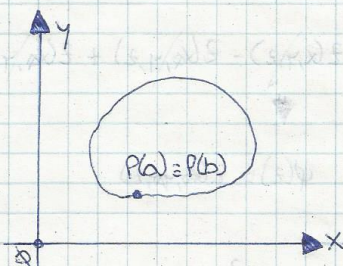
$$f(x, y, z) = f(x_0, y_0, z_0) + \int_{\gamma} x(x, y, z) dx + y(x, y, z) dy + z(x, y, z) dz$$

In merito si ricorda la precedente dimostrazione. Vediamo ora alcune proprietà delle forme differenziali lineari esatte:

- 1) L'integrale di una forma differenziale lineare esatta dipende solo dai suoi estremi di integrazione. La dimostrazione è già stata svolta in precedenza.
- 2) Tale integrale, calcolato su una linea γ chiusa contenuta nel dominio T , è nullo. Si ricordi che una **linea chiusa** è una linea dove:

$$P(a) = P(b) \rightarrow \text{ESTREMI DELLA LINEA.}$$

con a, b estremi dell'intervento base. Graficamente:



Vediamo ora di introdurre il concetto di Rotore. Prendiamo in esame un vettore $\vec{F}$ di componenti x, y, z :

$$\vec{F} = \vec{i}x(x, y, z) + \vec{j}y(x, y, z) + \vec{k}z(x, y, z)$$

si definisce **rotore** di $\vec{F}$, e lo si denota con $\text{Rot } \vec{F}$, il determinante della seguente matrice:

$$\text{Rot } \vec{F} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ x & y & z \end{vmatrix} = \vec{i}(z_y - y_z) + \vec{j}(x_z - z_x) + \vec{k}(y_x - x_y)$$

Dunque condizione necessaria e sufficiente perché la forma differenziale lineare in questione sia esatta è che in tutto il dominio T risulti:

$$\text{Rot } \vec{F} = 0$$

Il corrispondente integrale viene definito **potenziale** del vettore $\vec{F}$. Si ricorda inoltre che se il rotore del vettore $\vec{F}$ è nullo, allora il campo su cui si trova il vettore è un **campo conservativo**. Infine ricordandosi che il gradiente è:

$$\nabla p = \text{grad } p = \frac{\partial p}{\partial x} \vec{u}_x + \frac{\partial p}{\partial y} \vec{u}_y + \frac{\partial p}{\partial z} \vec{u}_z$$

e siccome:

$$\vec{F}(x, y, z) = \vec{i}X(x, y, z) + \vec{j}Y(x, y, z) + \vec{k}Z(x, y, z)$$



$$\nabla p = \vec{i} \frac{\partial p}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial p}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial p}{\partial z}$$

Brevi condizione necessaria e sufficiente affinché un vettore $\vec{F}$ sia, in T , il gradiente di un potenziale p , è che sia identicamente nullo il vettore $\text{Rot } \vec{F}$.

* ESERCIZI:

1) Calcolo d'integrale:

$$I = \int_{\Gamma} \left(\frac{x}{2x} - y \right) dx - (x - 2y) dy$$

dove Γ è una linea generalmente regolare congiungente i punti $A(0, 0)$ e $B(-1, -1)$, orientata da A verso B .

$$1) \begin{cases} X = \left(\frac{x}{2x} - y \right) \\ Y = -(x - 2y) \end{cases} \Rightarrow I = \int_{\Gamma} X(x, y) dx + Y(x, y) dy$$

$$\begin{cases} X_y = -1 \\ Y_x = -1 \end{cases} \Rightarrow X_y = Y_x \Rightarrow \text{la forma differenziale è esatta.}$$

Inoltre X, Y, X_y, Y_x sono definite e continue $\forall x, y$. Dunque l'integrale non dipende dalla linea Γ ma solo dai suoi estremi. Posto:

$$\begin{cases} x_0 = 0 \\ y_0 = 0 \end{cases} \Rightarrow f(x, y) = \int_0^x \left(\frac{x}{2x} - y \right) dx + \int_0^y 2y dy, \text{ siccome } x_0 = 0 \left(\int_0^y y(x_0, y) dy \right)$$



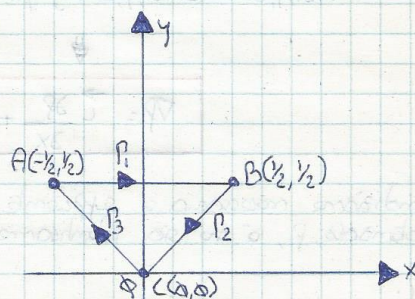
$$\begin{aligned}
 f(x,y) &= \int_0^x x \cdot 2^{-x} dx - yx + y^2 + C = -x \frac{2^{-x}}{\ln 2} + \int_0^x \frac{2^{-x}}{\ln 2} dx - yx + y^2 + C \\
 &= -\frac{2^{-x}}{\ln 2} (x + \frac{1}{\ln 2}) - yx + y^2 + C \Rightarrow f(-1,-1) - f(x,y) = -\frac{2}{\ln 2} (\frac{1}{\ln 2} - 1) + \frac{1}{\ln 2} 2^2 \\
 &= \frac{2}{\ln 2} - \frac{1}{\ln 2} 2
 \end{aligned}$$

Si noti che: $\int_0^x x \cdot 2^{-x} dx = -x \frac{2^{-x}}{\ln 2} + \int_0^x \frac{2^{-x}}{\ln 2} dx$, posta $\begin{cases} f(x) = -x \\ g(x) = 2^{-x} \end{cases}$

2) Calcolare e integrare:

$$I = \int_P \frac{1+x}{1-y} dx + \frac{1+y}{1-x} dy$$

dove $P = P_1 \cup P_2 \cup P_3$ è la linea chiusa ABCA riportata in figura.



2) Posto: $\begin{cases} x(x,y) = \frac{1+x}{1-y} \\ y(x,y) = \frac{1+y}{1-x} \end{cases} \Rightarrow$

$$\begin{aligned}
 x_y(x,y) &= \frac{1-y-1-x}{(1-y)^2} = \frac{-y-x}{(1-y)^2} \\
 y_x(x,y) &= \frac{1-x-1-y}{(1-x)^2} = \frac{-x-y}{(1-x)^2} \Rightarrow y_x \neq x_y
 \end{aligned}$$

Dunque la prima differenziale non è esatta. Verifichiamo le equazioni delle singole linee:

$P_1: \begin{cases} x=x \\ y=1/2 \end{cases}, -1/2 \leq x \leq 1/2 \Rightarrow \begin{cases} dx=dx \\ dy=0 \end{cases}$

$P_2: \begin{cases} x=x \\ y=x \end{cases}, 1/2 \leq x \leq 0, \Rightarrow \begin{cases} dx=dx \\ dy=dx \end{cases}$

$P_3: \begin{cases} x=-x \\ y=-x \end{cases}, 0 \leq x \leq 1/2 \Rightarrow \begin{cases} dx=-dx \\ dy=-dx \end{cases}$

Dunque:

$$\begin{aligned}
 I &= \int_P x(x,y) dx + y(x,y) dy = \int_{P_1} x(x,y) dx + y(x,y) dy + \int_{P_2} x(x,y) dx + y(x,y) dy + \\
 &+ \int_{P_3} x(x,y) dx + y(x,y) dy = \int_{-1/2}^{1/2} \frac{1+x}{1-1/2} dx + \int_{1/2}^0 \left(\frac{1+x}{1-x} + \frac{1+x}{1-x} \right) dx + \int_0^{-1/2} \left(\frac{1+x}{1+x} + \frac{1-x}{1-x} \right) dx \\
 &= \int_{-1/2}^{1/2} 2(1+x) dx + \int_{1/2}^0 2 \frac{1+x}{1-x} dx = \dots
 \end{aligned}$$